



## بخشی از ترجمه مقاله

عنوان فارسی مقاله :

کنترل فازی سیستم های غیر خطی مبتنی بر مدل های چندگانه تطبیقی قوی

عنوان انگلیسی مقاله :

Robust adaptive multiple models based fuzzy control of nonlinear systems



توجه !

این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل

با فرمت ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.



## بخشی از ترجمه مقاله

### 7. Conclusions

A new control scheme which incorporates robustness in a multiple T-S adaptive models based control architecture is proposed in this paper. The necessity of using fuzzy control theory in order to control nonlinear systems is usually associated with the appearance of modeling errors caused by the process of fuzzy models formulation. In addition, when adaptive control techniques, which are used due to the unknown parameters of the nonlinear systems, coexist with the modeling errors, it is very possible for the system to encounter instability problems

### ۷- نتیجه گیری

در این مقاله یک طرح کنترل جدید که پایداری در یک معماری کنترل مبتنی بر مدل تطبیقی T-S چندگانه را در نظر می گیرد، ارائه شده است. ضرورت استفاده از تئوری کنترل فازی برای کنترل سیستم های غیر خطی معمولاً با ظهور خطاهای مدل سازی ناشی از فرایند فرمول لندی مدل های فازی مرتبط می باشد. علاوه بر این، زمانی که تکنی های کنترل تطبیقی که به دلیل پارامترهای ناشناخته سیستم های غیر خطی مورد استفاده قرار گرفته است، با خطاهای مدل سازی مواجه می شوند، این برای سیستم بسیار امکان پذیر است تا با مسائل پایداری مقابله کند.



### توجه!

این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل با فرمت ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.

برای جستجوی جدیدترین مقالات ترجمه شده، [اینجا](#) کلیک نمایید.