

عنوان فارسی مقاله :

کنترل فازی تطبیقی برای کنترل کشش ترکیبی براساس شناسایی جاده ها به صورت خودکار

عنوان انگلیسی مقاله :

Adaptive Fuzzy Controller for Hybrid Traction Control System based on Automatic Road Identification



توجه !

این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل با فرمت ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.

## IV. CONCLUSION

This paper investigates the design of a double-input single-output fuzzy supervisory controller [17]. The task is to have the fuzzy supervisory controller generate the electric brake torque,  $T_e$ , on motor of a HEV. The electric brake torque is treated as reference input regenerative braking torque, for lower level control modules. When these lower level motor controller tracks its reference input, the desired slip ratio,  $\lambda_d$ , can be reduced. Simulations for emergency lane change and tire slip ratio change are also performed. The results show that the slip ratio oscillation can be suppressed with proposed Fuzzy controller, the motor generates the commanded regenerative braking torque, which is required by lower layer controller, the battery SOC is changed, and the Fuzzy Controller for HTCS is effective, fast, and compact.



## 4. نتیجه گیری

این مقاله به بررسی طراحی یک کنترلر نظارت فازی با دورودی و یک خروجی پرداخته است. وظیفه ما این است که کنترل نظارت فازی دارای شرایط تولید برق در گشتاور ترمز باشد. ترمز های الکتریکی، گشتاوری به عنوان ورودی مرجع ترمز احیا کننده دارد که برای ماژول های کنترل سطح پایین است. هنگامی که این کنترلر موتور، سطح آهنگ ورودی مرجع پایین داشته باشد، می تواند سطح لغزش را کاهش دهد. شبیه سازی برای تغییر خط اضطراری و تغییرنسبت لغزشی تأیر نیز انجام می شود. نتایج نشان میدهد که نسبت نوسان لغزش را می توان با کنترل فازی پیشنهاد شده سرکوب نمود و موتور باتری احیا کننده گشتاور را تولید کرد که توسط کنترلر لایه های پایین تر مورد نیاز می باشد و SGC باتری تغییر کرده و کنترلر فازی برای HTCS موثر و سریع و مناسب است.

## توجه !

این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل با فرمت

ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.

همچنین برای مشاهده سایر مقالات این رشته [اینجا](#) کلیک نمایید.