



## بخشی از ترجمه مقاله

عنوان فارسی مقاله :

کنترل مرزی تطبیقی تاسیسات دریایی انعطاف پذیر

عنوان انگلیسی مقاله :

Adaptive boundary control of a flexible marine  
installation system



توجه !

این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل با فرمت ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.



## بخشی از ترجمه مقاله

### 5. Conclusion

In this paper, both position control and vibration suppression have been investigated for a flexible marine installation system subject to ocean disturbance. To fully compensate for the effect of unknown system parameters, a signum term and an auxiliary signal term have been introduced to develop an adaptive boundary control law. All the signals of the closed-loop system have been

proved to be uniformly bounded by using Lyapunov's direct method. The simulation results have illustrated that the proposed control is able to position the payload to the desired set-point and suppress the vibration of the cable with a good performance.

### 5. نتیجه گیری

در این مقاله، هم کنترل موقعیت و هم فرونشانی ارتعاش برای یک سیستم نصب دریایی منعطف در معرض آشفتگی اقیانوسی بررسی شده اند. به منظور جبران کامل اثر پارامترهای سیستم ناشناخته، یک دوره ی نشانه و یک دوره ی سیگنال کمکی برای ایجاد قانون کنترل کرانی سازگار معرفی شده اند. کلیه ی سیگنالهای حلقه ی بسته برای کراندار بودن به طور یکسان با استفاده از روش مستقیم لیاپانوف اثبات شده اند. نتایج شبیه سازی نشان داده اند کنترل ارائه شده میتواند بار مفید را به نقطه ی تنظیم مطلوب قرار داده و ارتعاش کابل را با یک عملکرد مناسب فرو نشاند.



### توجه!

این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل با فرمت ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.

برای جستجوی جدیدترین مقالات ترجمه شده، [اینجا](#) کلیک نمایید.