



## بخشی از ترجمه مقاله

عنوان فارسی مقاله :

تجزیه و تحلیل عددی و تجربی بر عملکرد حرکت سندگلس، نوع جدید  
جسم شناور در مقابل امواج

عنوان انگلیسی مقاله :

Numerical and experimental analysis on motion performance  
of new sandglass-type floating body in waves

توجه !



این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل  
با فرمت ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.



## بخشی از ترجمه مقاله

### 6. Conclusion

In order to solve the performance limitations of traditional ship-type and cylindrical FPSO, this paper presents a new concept FPSO with innovative sandglass-type floating body. Then the hydrodynamic performances of new floating model are studied by the qualitative and quantificational analysis. Furthermore, based on the design scheme and functions of cylindrical FPSO "Sevan Piranema", a new sandglass-type floating body can be achieved and discussed by numerical and experimental methods. Finally, many useful conclusions can be made as follows.

1. The engineering estimation expressions of heave wave excitation force and frequency corresponding to the minimum heave motion RAO are derived by potential flow theory. Furthermore, the relative error between estimation results and numerical solutions is less than 10%, which shows that the engineering estimation expression can meet the precision requirement of practical engineering and it will be further chosen as a design guideline to control the heave motion performance of sandglass-type floating body.

### 6. نتیجه گیری

پمنور حل محدودیت های عملکرد کشتی نوع سنتی و FPSO استوانه ای، این مقاله مفهوم جدید FPSO را با جسم شناور نوع سندگلس ارائه می دهد. سپس عملکرد هیدرودینامیکی مدل شناور جدید توسط آنالیز کیفی و کمی مطالعه می شود. علاوه بر این، بر اساس طرح طراحی و وظایف FPSO استوانه ای "سوان پیرانما"، یک جسم شناور نوع سندگلس می تواند حاصل و توسط روشهای عددی و آزمایشگاهی مورد مطالعه قرار گیرد. در نهایت، بسیاری از نتیجه گیریهای سودمند بشرح زیر بدست می آیند:

1. عبارات پیش بینی طراحی نیروی تحریک موج حرکت عمودی و فرکанс مشابه نسبت به حداقل حرکات عمودی ناشی از تئوری جریان پتانسیل می باشد. علاوه بر این، خطای نسبی بین نتایج پیش بینی و راه حل های عددی کمتر از 10% است، که نشان می دهد عبارت پیش بینی طراحی می تواند الزام دقیق طراحی عملی را تحقق بخشد و بعنوان دستورالعمل طراحی برای کنترل عملکرد حرکت عمودی جسم شناور نوع سندگلس، برگزیده می شود.



## توجه!

این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل با فرمت ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.

برای جستجوی جدیدترین مقالات ترجمه شده، [اینجا](#) کلیک نمایید.