



بخشی از ترجمه مقاله

عنوان فارسی مقاله :

ترکیب مقاوم کنترل جدایی

عنوان انگلیسی مقاله :

Robust decoupling control synthesis



توجه !

این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل با فرمت ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.



بخشی از ترجمه مقاله

V. CONCLUSIONS

A new robust decoupling control synthesis procedure for uncertain discrete-time linear time-invariant multivariable systems was proposed here. Decoupling of the multivariable system and tracking response performance are considered as control objectives. It was verified that the reference model approximation strategy can assure satisfactory decoupling and tracking response performance. The proposed procedure was illustrated by an application to a non-minimum phase operating point of a quadruple-tank process. The advantages of the proposed synthesis procedure are to consider uncertain systems and to compute simultaneously the multiloop PI/PID controllers and suboptimal physically realizable decouplers.

5. نتایج

یک سیستم ترکیبی جدایی مقاوم که برای سیستم های زمان گسسته ی متغیر با زمان ، در این مقاله ارائه شده است. جدا سازی سیستم های چند متغیره و عملکرد پاسخ زمانی ، به عنوان هدف کنترل در نظر گرفته میشود. تایید شده که تخمین مدل مرجع ، میتواند جدایی و پاسخ های زمانی را ارزیابی کرد. روش پیشنهاد شده ، توسط کاربرد برای کنترل نقطه عملیاتی فاز غیر مینیموم در مخزن های چهارتایی ، نشان داده شده است. فایده ی روش پیشنهاد شده ، در نظر گرفتن عدم قطعیت سیستم و محاسبه ی همزمان کنترل کننده ی PI/PID و جدا کننده هایی است که میتوان در سیستم های واقعی غیر بهینه ، آن ها را اجرا کرد.



توجه !

این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل با فرمت ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.

برای جستجوی جدیدترین مقالات ترجمه شده، [اینجا](#) کلیک نمایید.