

عنوان فارسی مقاله :

شنای فلاژلی برای میکرو ربات پزشکی:

تئوری، آزمایشات و کاربرد

عنوان انگلیسی مقاله :

Flagellar Swimming for Medical Micro Robots:

Theory, Experiments and Application



توجه !

این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل با فرمت ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.

V. CONCLUSION

In this paper we present new theoretical and experimental results towards utilizing flagellar swimming for medical application. To the best of our knowledge this is the first time demonstrating bi-directional swimming experimentally for planar wave propulsion. The theoretical results enable calculating the swimming properties of a combination of swimming tails and a head section. In addition, we propose a clinical procedure which can use flagellar swimming for propulsion and steering.

In the future we intend to realize the swimming robot described in section III for ventriculostomy and present a model that explains the experimental results presented in this work.



بخش 5. نتیجه گیری

در این مقاله ما به ارایه نتایج تئوری و آزمایشی با استفاده از شناگر فلاژل برای کاربرد پزشکی می پردازیم. تا آن جا که بررسی منابع نشان دادند، این اولین آزمایش شناگر با مسیر یابی دو طرفه برای حرکات موجی صفحه ای است. نتایج تئوری امکان محاسبه خواص شنایی مجموعه ای از دم های شناگر و بخش سر را می دهد. به علاوه، ما روش بالینی را پیشنهاد می کنیم که از شنای فلاژل برای حرکت و راهنمایی استفاده شود. در آینده، ربات شناگر توصیف شده در بخش سه برای ونتری کولوستومی بررسی شده و مدلی برای توجیه نتایج آزمایشی ارایه شده در این جا ارایه می شود

توجه !

این فایل تنها قسمتی از ترجمه میباشد. برای تهیه مقاله ترجمه شده کامل با فرمت

ورد (قابل ویرایش) همراه با نسخه انگلیسی مقاله، [اینجا](#) کلیک نمایید.

همچنین برای مشاهده سایر مقالات این رشته [اینجا](#) کلیک نمایید.